项目简介

仿生机器人和多机器人协作是机器人的两大重要的研究方向，其中水中仿生机器人与水中多机器人协作以其高效率、低噪声、高灵活性成为水中机器人的发展方向，会在未来的水下机器人及水下航行器的研究中起到重要的。

水球2vs2项目以水中仿生机器人的足球比赛来推动水中仿生机器人和水中多机器人协作技术的发展。该比赛项目可以为水中仿生机器人技术进步，为科研提供了方向和动力，能够将多机器人协作技术的最新研究成果与实践相结合。

技术委员会

负责人：谢广明，北京大学，xiegming@mech.pku.edu.cn，13693529865

成　员：陈言俊，山东大学

　　　　李卫国，太原理工大学

　　　　傅胤荣，韩山师范学院

　　　　范瑞峰，北京大学